

第4章 「微分方程式」

2. 運動と微分方程式

hmb-4-2

(pdf ファイル)

微分方程式の基本 学習マップ

- 微分方程式とは
- 運動と微分方程式
- 初期条件, 一般解と特殊解
- 微分方程式の解法の基礎 (変数分離形)
- もっとも基本的な自然現象のモデル (爆発型)
- 抑制機構のある現象のモデル (環境悪化, 抵抗)
- 振動現象のモデル
- 数理的な自然観

ニュートンの運動方程式

ニュートンの偉大な発見の一つは「力 \vec{f} が加速度 $\vec{\alpha}$ に比例する」と表現される力学の基本法則である。

その比例定数は **質量** と呼ばれ、これを m で表すと、上の法則は、

$$\vec{f} = m\vec{\alpha} \quad \langle \text{運動方程式} \rangle$$

と表される。

質点の位置を \vec{r} で表すと、加速度 $\vec{\alpha}$ は時間 t による \vec{r} の 2 階微分 $\frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$ であるから、上の運動方程式は

$$\vec{f} = m \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$$

という 2 階の微分方程式になる。

投射体の運動

地上の運動では，空気抵抗などを無視すれば，働く力として重力（地球との引力）だけを考えれば良い。

投射体の軌道面で，水平，垂直方向にそれぞれ x 軸， y 軸をとってベクトルを成分表示すると，

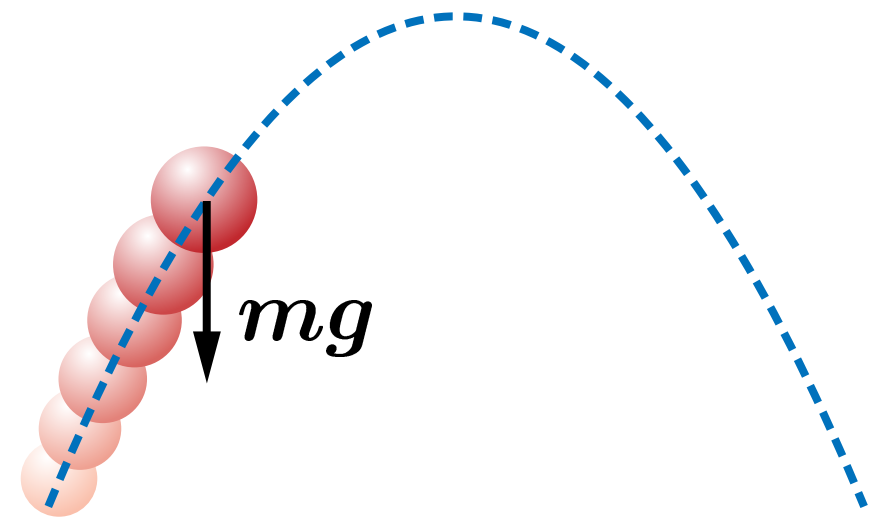
$$\begin{cases} \vec{f} = (0, -mg) \\ \vec{r} = (x, y) \end{cases}$$

であり，したがって運動方程式は

$$(0, -mg) = m \left(\frac{d^2x}{dt^2}, \frac{d^2y}{dt^2} \right)$$

である。

ここで， g は **重力加速度** と呼ばれる定数である。



投射体の運動の微分方程式

投射体については，運動方程式

$$\vec{f} = m \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2}$$

は，前に示した xy 座標系では，

$$\begin{cases} 0 = \frac{d^2 x}{dt^2} \\ -g = \frac{d^2 y}{dt^2} \end{cases}$$

という，時刻 t の関数 x ， y についての 2 組の微分方程式に分けられる。

微分方程式 $\frac{d^2x}{dt^2} = 0$ の解

$$\frac{d^2x}{dt^2} = 0, \quad \text{すなわち,} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{dx}{dt} \right) = 0 \quad \text{を解くと,}$$


$$\frac{dx}{dt} = \quad \quad \quad (C_1 \text{ は定数})$$

したがって

$$x = \quad \quad \quad (C_2 \text{ は定数})$$

となる. **↑ x が時刻 t の関数として定められた!**

C_1, C_2 は微分方程式に関しては、「まったく任意」である.

 微分方程式 $\frac{d^2y}{dt^2} = -g$ の解

$$\frac{d^2y}{dt^2} = 0, \quad \text{すなわち,} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{dy}{dt} \right) = -g \quad \text{を解くと,}$$

$$\frac{dy}{dt} = \quad (C_3 \text{ は定数})$$

したがって

$$y = \quad (C_4 \text{ は定数})$$

となる. **↑ y が時刻 t の関数として定められた!**

C_3, C_4 は微分方程式に関しては, 「まったく任意」である.