

第 4 章 「三角関数」

3. 三角関数の定義

---

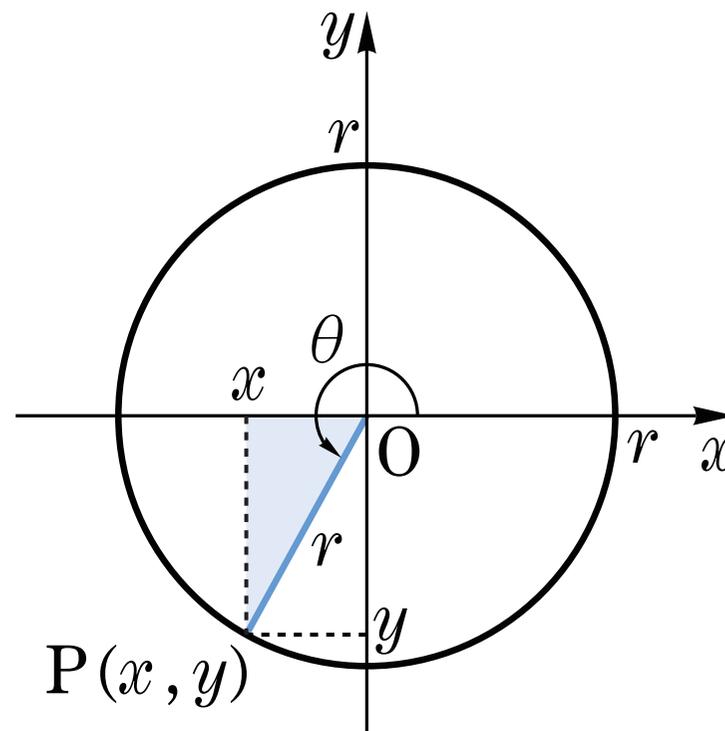
hm2-4-3

(pdf ファイル)

# 三角比から三角関数へ

座標平面上に、原点  $O$  を中心とする半径  $r$  の円を描く。実数  $\theta$  が与えられたとき、 $x$  軸の正の部分から始線として、そこから角  $\theta$  だけ回転した動径をとり、円との交点を  $P(x, y)$  とする。このとき、

$$\frac{x}{r}, \frac{y}{r}, \frac{y}{x}$$



の値はいずれも  $\theta$  だけで定まる。よって、 $\theta$  の関数である。

これらの関数をそれぞれ  $\cos \theta$ ,  $\sin \theta$ ,  $\tan \theta$  と表し、まとめて **三角関数** (trigonometric function) という。



# 三角比と三角関数の違い

## 1. 角度を表す変数の計り方

三角比 : ふつうは度数法

三角関数 : 数学的には必ず弧度法

## 2. 角度を表す変数の変域

三角比 :  $0^\circ$  から  $180^\circ$  (せいぜい  $0^\circ$  から  $360^\circ$ )

三角関数 : 全実数

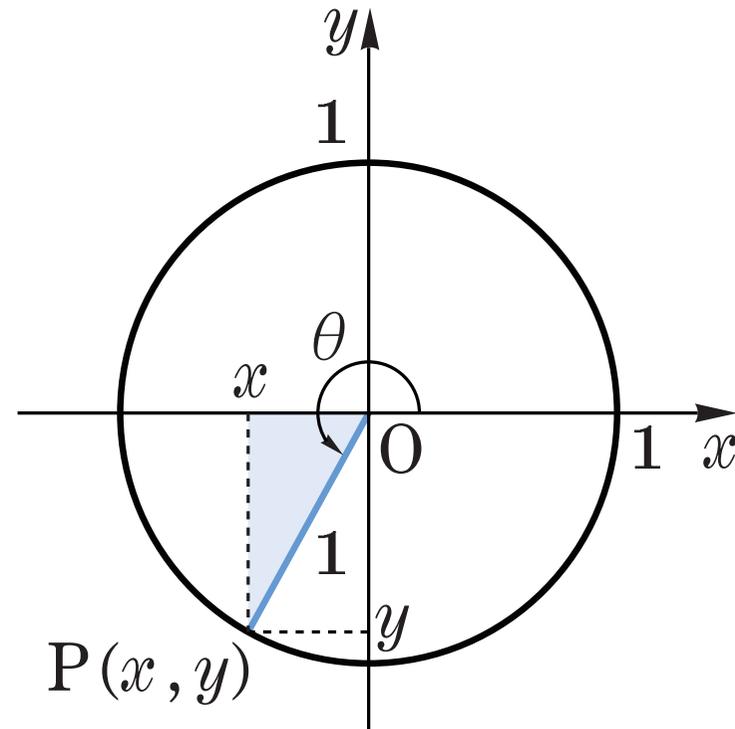
# 三角関数と単位円

原点を中心とする半径1の円を **単位円** という。単位円で考えると、原点から単位円周上の点Pに向かう動径の角を  $\theta$  として、三角関数の定義は、次のようになる。

$$\cos \theta = x$$

$$\sin \theta = y$$

$$\tan \theta = \frac{y}{x}$$

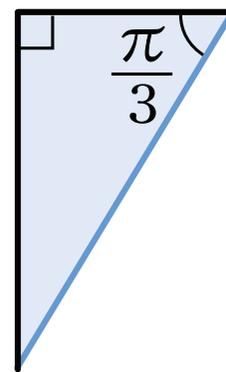
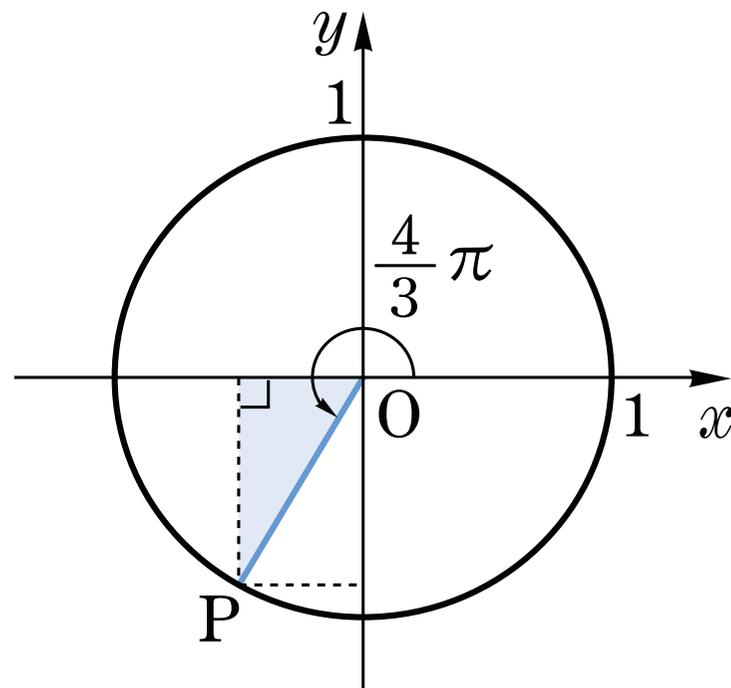




図のように，動径OPの表す角が  
 $\frac{4}{3}\pi$  のとき，単位円上の点 P の

座標は (                    ,                    ) で  
あるから，

$$\left\{ \begin{array}{l} \cos \frac{4}{3}\pi = \\ \sin \frac{4}{3}\pi = \\ \tan \frac{4}{3}\pi = \end{array} \right.$$



# 三角関数の符号

三角関数の定義から、 $\theta$  が

第1, 第2, 第3, 第4象限

の角であるとき、 $\cos \theta$ ,  $\sin \theta$ ,  $\tan \theta$  の値の符号はそれぞれ次のようになる。

